Научная школа А.О. Ватульяна

ИММиКН им. И.И. Воровича ЮФУ, ЮМИ ВНЦ РАН

Р.Д. Недин

О некоторых аспектах моделирования и идентификации распределений предварительных напряжений в цилиндрах и пластинах

Воркшоп по математическому моделированию и дифференциальным уравнениям, посвященный 70-летнему юбилею д.ф.-м.н., профессора А.О. ВАТУЛЬЯНА 22-24 ноября 2023 г.

Образование предварительных напряжений (ПН)

В инженерных конструкциях...



В биологических структурах...



Модель колебаний упругого преднапряженного тела



Равновесие начального состояния:

$$\begin{cases} \nabla \cdot \boldsymbol{\sigma}_{0} = 0 \\ \left. \mathbf{u}_{0} \right|_{S_{u}} = 0, \quad \mathbf{n} \cdot \boldsymbol{\sigma}_{0} \right|_{S_{\sigma}} = \mathbf{P}_{0} \end{cases}$$
(1)

Наложение малых колебаний:

$$\begin{cases} \nabla \cdot \mathbf{T} = \rho \ddot{\mathbf{u}} \\ \mathbf{T} = \boldsymbol{\sigma} + \boldsymbol{\sigma}_0 \cdot \nabla \mathbf{u} \quad (\nabla \mathbf{u}_0 \approx 0) \\ \mathbf{u} \big|_{S_u} = 0, \quad \mathbf{n} \cdot \mathbf{T} \big|_{S_\sigma} = \mathbf{P} \end{cases}$$
(2)

$$\boldsymbol{\sigma}_0 = \mathbf{C} : \mathbf{e}_0, \ \boldsymbol{\sigma} = \mathbf{C} : \mathbf{e}, \ \mathbf{e} = \frac{1}{2} \left(\nabla \mathbf{u} + \nabla \mathbf{u}^T \right)$$

Обзор других моделей:

R. Nedin, V. Dudarev, A. Vatulyan // Engineering Structures 151 (2017) 391-405

Модель колебаний упругого преднапряженного тела

Вариационный принцип:

$$\delta \Lambda = 0, \quad \Lambda = \Pi + \Pi_0 - \omega^2 K \tag{3}$$

$$\Pi = \frac{1}{2} \int_{V} \boldsymbol{\sigma} : \mathbf{e} dV - \int_{S_{\sigma}} \mathbf{P} \cdot \mathbf{u} dS, \quad \Pi_{0} = \frac{1}{2} \int_{V} (\boldsymbol{\sigma}_{0} \cdot \nabla \mathbf{u}) : \nabla \mathbf{u} dV, \quad K = \frac{1}{2} \int_{V} \rho \mathbf{u} \cdot \mathbf{u} dV$$

Слабая постановка:

$$\int_{V} \boldsymbol{\sigma} : \nabla \mathbf{v} dV + \int_{V} (\boldsymbol{\sigma}_{0} \cdot \nabla \mathbf{u}) : \nabla \mathbf{v} dV - \omega^{2} \int_{V} \rho \mathbf{u} \cdot \mathbf{v} dV - \int_{S_{\sigma}} \mathbf{P} \cdot \mathbf{v} dS = 0 \qquad (4)$$
$$\mathbf{u}|_{S_{u}} = 0, \quad \mathbf{v}|_{S_{u}} = 0$$

4

Планарные колебания пластин



Изгибные колебания пластин





Подход к моделированию колебаний начально напряженных тел



Колебания полосы с покрытием и зоной отслоения







Осесимметричные колебания цилиндра с остаточными напряжениями



$$V = \left\{ r \in [R_1, R_2], \phi \in [0, 2\pi], z \in [0, L] \right\}$$
$$\mathbf{u} = u_r(r, z) \mathbf{e}_r + u_{\phi}(r, z) \mathbf{e}_{\phi} + u_z(r, z) \mathbf{e}_z$$
(9)

Ост. напряжения

$$\sigma_{rr}^0, \sigma_{\phi\phi}^0, \sigma_{zz}^0, \sigma_{r\phi}^0, \sigma_{rz}^0, \sigma_{\phi z}^0$$
 (r, z) (10)

Неоднородный изотропный материал

$$\lambda = \lambda(r, z), \quad \mu = \mu(r, z)$$
 (11)









Осесимметричные колебания цилиндра с остаточными напряжениями

Чувствительность АЧХ к σ_0 Чувствительность полей и к σ_0 Вид нагружения 0.00014 $|\mathbf{u}_i^*|, \mathbf{M}$ $\boldsymbol{\sigma}_0$ 0.0001 $P_r = 0, P_{\phi} = \tau r/R_2, P_z = 0 \ (z = L)$ $P_r = \tau, P_{\phi} = 0, P_z = 0 (r = R_1)$ $P_r = 0, P_d = 0, P_r = \tau (z = L)$ 0.00006 0.00004 0.00002 2.58% 0% 1.29% 0% 0.09% 0.17% 0% 0.01% 0.02% 0 1000 2000 3000 4000 5000 6000 7000 0 П $U_i(f) = |\mathbf{u}_i^*(2\pi f)| / |\mathbf{u}_i^*(0)|$ $(r=R_2, z=L)$ 4.56% 0% 2.28% 0.09% 0.19% 0% 0.01% 0.02% 0% 7 6 Ш 5 0% 0.44% 0.88% 0% 0.09% 0.17% 0% 0.11% 0.21% 4 3 IV 0.09% 0.18% 2.64% 5.27% 0.01% 0.02% 0% 0% 0% 0 f, Γ ц 1000 2000 3000 0 4000 5000 7000 — — 1 (Кручение) — 2 (Раздувание) ----3 (Растяжение) ----• СЧ $\delta_i(r,z) = \frac{\left|\mathbf{u}_i - \mathbf{u}_i^*\right|}{d_i} \cdot 100\%, \quad d_i = \max_{r,z} \left|\mathbf{u}_i^*\right|$ Недин Р.Д., Юров В.О. // Вестник ПНИПУ. Механика 1 (2023)

Осесимметричные колебания цилиндрической оболочки



Осесимметричные колебания цилиндрической оболочки

Сравнение с классическим (1D) и МКЭ (2D) решениями





А.О. Ватульян, Р.Д. Недин, В.О. Юров // Проблемы прочности и пластичности 85 (2023)

Решетчатая пластинка склеры глаза (lamina cribrosa)

f = 4 kHz



 $w(x_1, x_2)$

 $R = 1 \text{ MM} = 1000 \mu \text{M}, h = 0.25 \text{ MM} = 250 \mu \text{M}$

H = h / 1.6 поправка на снижение жесткости вдоль толщины

р0 = 15 мм. рт. ст. – норм. ВГД; w0 = 43 µм р0 = 35 мм. рт. ст. – повыш. ВГД; w0 = 100 µм





f = 23 kHz

f = 80 kHz

Расчетные значения взяты из литературы:

- *Краковская Е.В* // Российский журнал биомеханики **12**(2) 2008
- *Бауэр С.М., Воронкова Е.Б. //* Вестник СПбГУ. Сер.1. **1**(59) 2014



Постановки обратных задач (ОЗ)

ОЗ 1-го типа

ОЗ 2-го типа

$$\mathbf{u} = \mathbf{f}(\mathbf{x}, \omega_0), \ \mathbf{x} \in V$$

 $\mathbf{u}|_{S_{\sigma}} = \mathbf{f}(\mathbf{x},\omega), \quad \omega \in [\omega_1,\omega_2]$



Зондирующая нагрузка Ре^{іют} измерение перемещений **u** на части границы

ОЗ 1-го типа для плоской области



Цель: идентифицировать поля ПН $\sigma^0_{lphaeta}(x)$

$$\sigma_{11,1}^{0} + \sigma_{12,2}^{0} = 0$$

$$\sigma_{12,1}^{0} + \sigma_{22,2}^{0} = 0$$
(5)

О единственности восстановления 2D ПН

 $\sigma_{11}^{0}($





смещений всюду в области

Дополнительная информация:

$$\left. u_i \right|_S = f_i(x, \omega_0)$$

$$\begin{aligned} (x_{1}, x_{2}), \ \sigma_{12}^{0}(x_{1}, x_{2}), \ \sigma_{22}^{0}(x_{1}, x_{2}) & (\sigma_{ij,j}^{0} = 0, \ i, j = 1, 2) \\ \begin{cases} \left(\sigma_{ij} + u_{i,k}\sigma_{kj}^{0}\right)_{,j} + \rho\omega^{2}u_{i} = 0 \\ \sigma_{ij} = \lambda\delta_{ij}u_{k,k} + \mu\left(u_{i,j} + u_{j,i}\right) \\ \left(\sigma_{ij} + u_{i,k}\sigma_{kj}^{0}\right)n_{j}\Big|_{S_{\sigma}} = P_{i} \\ u_{i}\Big|_{S_{u}} = 0, \ i, j, k = 1, 2 \end{aligned}$$

$$(6)$$

Лемма. Пусть сущ. 2 решения $\sigma_{ij}^{0(1)}$, $\sigma_{ij}^{0(2)}$; $d_{ij}^0 = \sigma_{ij}^{0(1)} - \sigma_{ij}^{0(2)}$ Тогда $u_{i,kj}d_{kj}^0 = 0$, $u_{i,k}d_{kj}^0n_j\Big|_{l_\sigma} = 0$ или

$$\begin{cases} u_{1,11}d_{11}^{0} + 2u_{1,12}d_{12}^{0} + u_{1,22}d_{22}^{0} = 0\\ u_{2,11}d_{11}^{0} + 2u_{2,12}d_{12}^{0} + u_{2,22}d_{22}^{0} = 0 \end{cases}$$
(7)

– система 2 линейных уравнений для 3 компонент

О единственности восстановления 2D ПН



03 1-го типа

смещений всюду в области

Дополнительная информация:

$$\left. u_i \right|_S = f_i(x, \omega_0)$$

Рассмотрим 2 случая:

Случай 1: Одна из компонент ПН σ_{ij}^0 равна 0, н-р, $\sigma_{12}^0 = 0$, $d_{12}^0 = 0$

$$\begin{cases} u_{1,11}d_{11}^{0} + u_{1,22}d_{22}^{0} = 0 \\ u_{2,11}d_{11}^{0} + u_{2,22}d_{22}^{0} = 0 \end{cases} \Rightarrow$$
(s1)
$$\Rightarrow \Delta = \begin{vmatrix} u_{1,11} & u_{1,22} \\ u_{2,11} & u_{2,22} \end{vmatrix} = u_{1,11}u_{2,22} - u_{1,22}u_{2,11} \neq 0$$
(s2)

(условие существования единственного нулевого решения однородной СЛАУ)

 $\Rightarrow d_{11}^0 = d_{22}^0 = 0 \Rightarrow$ единственность решения ОЗ установлена

О единственности восстановления 2D ПН



03 1-го типа

смещений всюду в области

Дополнительная информация:

$$\left. u_i \right|_{\mathcal{S}} = f_i(x, \omega_0)$$

Случай 2: ПН общего вида:

$$\begin{cases} u_{1,11}d_{11}^{0} + 2u_{1,12}d_{12}^{0} + u_{1,22}d_{22}^{0} = 0 \\ u_{2,11}d_{11}^{0} + 2u_{2,12}d_{12}^{0} + u_{2,22}d_{22}^{0} = 0 \end{cases} \Rightarrow d_{11}^{0} = \frac{\Delta_{1}}{\Delta}d_{12}^{0}, \ d_{22}^{0} = \frac{\Delta_{2}}{\Delta}d_{12}^{0} \end{cases}$$

$$\Delta_{1} = \begin{vmatrix} -2u_{1,12} & u_{1,22} \\ -2u_{2,12} & u_{2,22} \end{vmatrix} = 2(u_{2,12}u_{1,22} - u_{1,12}u_{2,22})$$
$$\Delta_{2} = \begin{vmatrix} u_{1,11} & -2u_{1,12} \\ u_{2,11} & -2u_{2,12} \end{vmatrix} = 2(u_{1,12}u_{2,11} - u_{2,12}u_{1,11})$$

Для обеспечения единственности нужна доп. инф., н-р $u_i^{(2)}(P_i^{(2)})$ \Rightarrow if $\frac{\Delta_1(u^{(1)})}{\Delta(u^{(1)})} \neq \frac{\Delta_1(u^{(2)})}{\Delta(u^{(2)})}$ or $\frac{\Delta_2(u^{(1)})}{\Delta(u^{(1)})} \neq \frac{\Delta_2(u^{(2)})}{\Delta(u^{(2)})}$ (s3)

 $\Rightarrow d_{11}^0 = d_{22}^0 = d_{12}^0 = 0$...и единственность доказана.

Замечание. Проверка этих условий требует нахождения вторых производных перемещений, что является некорректной задачей и может быть реализовано с использованием сплайнаппроксимации.

ОЗ 1-го типа для цилиндра и оболочки

P_{ϕ} $P_{r} = 0, P_{\phi} = \tau r/R_{2}, P_{z} = 0 (z = L)$

Акустическое зондирование





Дополнительная информация



Обратная задача для цилиндра

Реконструкция	٦	Тензорный базис «эталонных» начальных состояний	
$\boldsymbol{\sigma}_{0} = \sum_{k=1}^{m} \boldsymbol{\varepsilon}_{k} \tilde{\boldsymbol{\sigma}}^{k}, k = \{I, II, \dots, VII\}$	$\tilde{\sigma}^{I}$	Раздувание (равномерно-распределенная нормальная нагрузка на внутренней границе)	
k=1 Спабая постановка $\rightarrow CПАУ$	$\tilde{\pmb{\sigma}}^{\mathrm{II}}$	Радиальное сжатие (равномерно- распределенная нормальная сжимающая нагрузка на внешней границе)	
	$\tilde{\pmb{\sigma}}^{\text{III}}$	Осевое растяжение	
(12) $a_{jk} \mathcal{E}_{k} = b_{j}, j = 1, n$ $Me^{TOA} TWXOHOBA}$ $a_{jk} = \int \Sigma_{k} \left(u_{r}^{(j)}, u_{\phi}^{(j)}, u_{z}^{(j)} \right) d\Omega$	$\tilde{\sigma}^{\rm IV}$	<i>Скручивание</i> разнонаправленными касательными нагрузками на внутренней и внешней границах	
$b_{i} = F^{u}\left(u_{x}^{(j)}, u_{\phi}^{(j)}, u_{z}^{(j)}\right) - \int K_{2u}^{uu}\left(\lambda, \mu, u_{x}^{(j)}, u_{\phi}^{(j)}, u_{z}^{(j)}\right) d\Omega$	$\tilde{\pmb{\sigma}}^{\mathrm{V}}$	Скручивание касательной нагрузкой на торце	
$\Sigma_k \left(u_r^{(j)}, u_{\phi}^{(j)}, u_z^{(j)} \right) = \tilde{\sigma}_{r\phi}^k K_{r\phi}^{uu} + \tilde{\sigma}_{rz}^k K_{rz}^{uu} \dots + \tilde{\sigma}_{zz}^k K_{zz}^{uu}$	$\tilde{\pmb{\sigma}}^{_{\mathrm{VI}}}$	Сдвиг касательной нагрузкой, приложенной на внутренней границе	
$K^{uu}_{\alpha\beta} = K^{uu}_{\alpha\beta} \left(u^{(j)}_r, u^{(j)}_{\phi}, u^{(j)}_z \right)$	$\tilde{\sigma}^{\text{VII}}$	Сдвиг касательной нагрузкой, приложенной на внешней границе	

Идентификация ПН в цилиндре



Идентификация ПН в цилиндрической оболочке

Из 1-го уравнения движения:

$$\hat{\sigma}_{z}^{0(0)} = -\frac{2\hat{g}\left(\nu\hat{w} + \xi_{0}\hat{u}' - \frac{1}{12}\varepsilon^{2}\xi_{0}^{2}\hat{w}''\right) + \int_{1}^{\xi} \left[\kappa^{2}\hat{\rho}\left(\frac{2}{\xi_{0}}\hat{u} - \frac{1}{6}\varepsilon^{2}\hat{w}'\right) - \hat{P}_{z}\right]d\zeta}{\tau\xi_{0}\hat{u}'}$$

Из 2-го уравнения движения:

$$\frac{1}{\xi_{0}} \left[\left(2\hat{g} + \tau \hat{\sigma}_{\phi}^{0\langle 0 \rangle} \right) + \frac{1}{6} \varepsilon^{2} \hat{g} \right] \hat{w} - \frac{1}{6} \varepsilon^{2} \xi_{0}^{2} \left[\hat{g} \left(\hat{u}' - \xi_{0} \hat{w}'' \right) \right]'' + 2\nu \hat{g} \hat{u}' - \frac{1}{6} \varepsilon^{2} \xi_{0} \left[\hat{g} \left(\hat{u} - \xi_{0} \hat{w}' \right) \right]'' + 2\nu \hat{g} \hat{u}' - \frac{1}{6} \varepsilon^{2} \kappa^{2} \left(\hat{\rho} \left(\hat{u} - \xi_{0} \hat{w}' \right) \right)' + \xi_{0} \hat{P}_{z}' + \hat{P}_{r} = 0$$

Зондирование – на одной частоте колебаний



Идентификация ПН в цилиндрической оболочке

Начальное нагружение



Идентификация уровня ПН в покрытии



$$\Sigma_{11}^{0} = -h \frac{\left[\Lambda_{0}\left(\zeta_{1,1} + \zeta_{2,2}\right) + 2M_{0}\zeta_{1,1}\right]_{,1} + \left[M_{0}\left(\zeta_{1,2} + \zeta_{2,1}\right)\right]_{,2}}{\zeta_{1,11}}$$
(У4)

$$l = 0.2 \text{ m}, b = 0.05 \text{ m}, h = 0.003 \text{ m}, \delta = 0.1h, v_p = v_c = 0.29,$$

$$E_p = 70 \text{ GPa}, \ \rho_p = 2500 \text{ kg/m}^3, \ E_c = 210 \text{ GPa}, \ \rho_c = 7700 \text{ kg/m}^3 \text{ s} \sigma_p^0 = 0.$$

Prestress level $\tau = \sigma_c^0 / E_p$	Exact value σ_c^0	Reconstruction $ ilde{\sigma}^{\scriptscriptstyle 0}_c$	Relative error (%)
10-5	21	18.7526	10.7019 2.28266
10-4	210	205.206	
10-3	2100	2069.75	1.44051
10 ⁻²	21000	20715.4	1.3552

 $[\tau] = kg/cm2$

f = 220.5 Hz

Обратная задача 2-го типа



Дополнительная информация

$$\mathbf{f} = \mathbf{u}|_{S_{\sigma}}, \quad \boldsymbol{\omega}_{k} \in \left[\boldsymbol{\omega}_{-}, \boldsymbol{\omega}_{+}\right], \quad k = \overline{1, m}$$

измеренные перемещения на S_σ



Итерационный процесс:

$$\int_{V} \left[\left(\boldsymbol{\sigma}_{0}^{(n)} \cdot \nabla \mathbf{u}^{(n-1)} \right) : \nabla \mathbf{u}^{(n-1)} \right] dV + \int_{S_{\sigma}} \mathbf{p} \cdot \left(\mathbf{f} - \mathbf{u}^{(n-1)} \right) dS = 0, \quad \omega \in \left[\omega_{-}, \omega_{+} \right]$$
 (13)

$$\boldsymbol{\sigma}_{0}^{(n)} - \text{поправки}; \qquad \boldsymbol{\sigma}_{0}^{(0)} - \text{начальное приближение}$$

Ватульян А.О., Недин Р.Д. // Вычислительная механика сплошных сред 16(1) (2023) 61-77

Идентификация одноосных ПН



$$\sigma_{11}^{0} = \sigma_{11}^{0}(x_{2}), \quad u_{1} = u_{1}(x_{1}, x_{2}), \quad u_{2} = u_{2}(x_{1}, x_{2}), \quad u_{3} = 0,$$

$$\int_{\Omega} \sigma_{11}^{0(n)} \Big[\left(u_{1,1}^{(n-1)} \right)^{2} + \left(u_{2,1}^{(n-1)} \right)^{2} \Big] d\Omega = \int_{l_{\sigma}} P_{i} \Big(u_{i}^{(n-1)} - f_{i} \Big) dl_{\sigma} \qquad (Y1)$$



$$\sigma_{11}^{0} = \sigma_{11}^{0}(x_{2}), \quad u_{1} = -w_{1} x_{3}, \quad u_{2} = -w_{2} x_{3}, \quad u_{3} = w,$$

$$\int_{\Omega} \sigma_{11}^{0(n)} \left[\frac{h^{3}}{12} \left\{ \left(w, \frac{(n-1)}{11} \right)^{2} + \left(w, \frac{(n-1)}{12} \right)^{2} \right\} + h \left(w, \frac{(n-1)}{1} \right) \right] d\Omega =$$

$$= \int_{l_{\sigma}} P \left(w^{(n-1)} - f \right) dl_{\sigma} \quad (Y2)$$



$$\sigma_{11}^{0} = \sigma_{11}^{0}(x_{1}), \quad u_{1} = \theta x_{3}, \quad u_{2} = 0, \quad u_{3} = w,$$

$$\int_{0}^{l} \sigma_{11}^{0(n)} \left[J(\theta^{(n-1)})^{\prime 2} + F(w^{(n-1)})^{\prime 2} \right] dx_{1} = P \left[w^{(n-1)}(l) - f(l) \right]$$

$$\omega \in [\omega_{-}, \omega_{+}]$$
(Y3)

Изгибные колебания пластины. Модель Тимошенко



Идентификация плоского начального НДС

Неизвестные функции:
$$\sigma_{11}^0 = \sigma_{11}^0(x_1, x_2), \quad \sigma_{22}^0 = \sigma_{22}^0(x_1, x_2), \quad \sigma_{12}^0 = \sigma_{12}^0(x_1, x_2)$$

Сведение к СЛАУ на текущей итерации

 $\delta \Phi^{(n)}$ – поправка к искомой функции напряжений (Эри) на *п*-ой итерации

1)

$$\delta \Phi^{(n)} = \sum_{k=1}^{N} a_{k}^{(n)} \varphi_{k} \qquad \varphi_{k} - \text{ базисные функции} \qquad a_{k} - \text{искомые к-ты разложения}$$
Полином. разложение:
$$\delta \Phi^{(n)} = \sum_{k,l=0}^{N} a_{k,l}^{(n)} x_{1}^{k} x_{2}^{l} \qquad \sum_{k,l=0}^{N} a_{k,l}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} = F^{(n-1)}$$

$$A_{k,l}^{(n-1)} = \int_{S} (l(l-1)x_{1}^{k} x_{2}^{l-2} K_{11}^{(n-1)} - klx_{1}^{k-1} x_{2}^{l-1} K_{12}^{(n-1)} + k(k-1)x_{1}^{k-2} x_{2}^{l} K_{22}^{(n-1)}) dS \qquad (20)$$
Серия из *m* эксп. по частотному зондированию
$$a_{k}^{(n)} = \sum_{k=1}^{N} a_{k}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} = A_{k}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} + A_{k}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} = A_{k}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} + A_{k}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} + A_{k,l}^{(n-1)} A_{k,l}^{(n-1)} A_{k,l}^{(n-1)} = A_{k}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} + A_{k,l}^{(n)} A_{k,l}^{(n-1)} A_{k,l}^{$$

Анализ чувствительности

Какие зондирующие нагрузки наиболее эффективны для реконструкции начальных напряжений?





Реконструкция плоского начального НДС



4 частоты зондирования: $\omega_1 = 230 \ \Gamma \mu$, $\omega_2 = 1020 \ \Gamma \mu$, $\omega_3 = 2020 \ \Gamma \mu$, $\omega_4 = 2060 \ \Gamma \mu$



- На основе линеаризованной модели о колебаниях предварительно напряженного (ПН) тела представлена общая постановка краевой задачи и ее вариационная формулировка.
- Рассмотрены постановки обратных коэффициентных задач об идентификации полей ПН при наличии дополнительной информации об измеренных амплитудах перемещений в некотором частотном диапазоне.
- Изучены некоторые обратные задачи о реконструкции ПН различных типов в пластинах и цилиндрах, проведены и проанализированы вычислительные эксперименты.

Спасибо за внимание!